

Уважаемые господа!

В работе «**Плазменный двигатель**» две лабораторные работы указывают на возможность получения управляемого резонанса и создание кавитационной плазмы в естественном состоянии. Исходя из этих работ, мы предлагаем использовать реактивные двигатели в водной среде. Так как реактивный двигатель предназначен для работы в воздушной среде использование его в водной среде является трудно решаемой технической задачей. Мы предлагаем для работы в водной среде использовать плазменные технологии: например, если на корпусе ракетного двигателя установить плазменный генератор, который выделяет n -ое количество кислородно-водородной плазмы, то при движении плазма будет обтекать корпус двигателя, создавая плазменный кокон. При этом работа двигателя в плазменном коконе не будет отличаться от работы ракетного двигателя в воздушной среде, что даст возможность развивать тяговые усилия ракетного двигателя как в воздушном пространстве.

Назовем генератор выработки кавитационной кислородно-водородной плазмы – кавитационным миксером. Расположение кавитационного миксера на головке реактивного двигателя, установленного, например, на кораблях пограничной службы дают возможность увеличить скорость корабля (судна) с выходом на глиссирование порядка 200 км/час. Это даст возможность достигать любой водный объект в кратчайшее время. А если использовать подводные крылья и эффект воздушной подушки между судном и водой, то увеличение скорости судна на бегущей воздушной волне достигнет 450 км/час и расход топлива сократится.

Кавитационный миксер совместно с реактивным двигателем, исходя из мощности реактивного двигателя может служить временным ускорителем для судов среднего и большего классов. Работа реактивного двигателя совместно с кавитационным миксером дает возможность работе реактивного двигателя в двух средах: воздушной и водной. Что может быть использовано на гидроавиации при большой волне.

Использование связанных плазменных технологий в будущем дает возможность использовать авиацию в двух средах: воздушной и водной. Используя комбинированное воздействие управляемого резонанса и кавитации дает возможность изменять пограничное ПВК на летательных аппаратах при изменении длины волны и частоты поля. Для примера: показатель степени управления ПВК имеет пределы от 0 до 6:

Вычисляя физические свойства материи видим, что они принимают вид формы по переменным λ и ν до шестой степени

$$\lambda^0 \lambda^1 \lambda^2 \lambda^3 \lambda^4 \lambda^5 \lambda^6 \text{ и } \nu^0 \nu^1 \nu^2 \nu^3 \nu^4 \nu^5 \nu^6$$

В произведении λ и ν по степеням строится иерархия энергии (материи, поля, вещества).

Это дает возможность другого представления о сути переходных процессов и движения в пространстве.

На данном этапе развития, человечество использует для своего жизнеобеспечения расширяющиеся реакции на основе углеродного топлива. Но в природе существуют и другие, более экологически чистые реакции. Если существует взрыв, то должен быть и обратный процесс. В природе не существует пустоты: если где-то появляется пустота, то окружающая материя стремится мгновенно заполнить пустое место, при этом выполняя определенную работу. Вот основной принцип построения нового двигателя, что является антиподом всем расширяющимся реакциям. Чтобы более подробней понять работу нового двигателя, сделаем ряд простых лабораторных работ.

Лабораторная работа № 1

А) В слесарные тиски закрепим конец тонкой стальной линейки. К другому концу линейки привяжем кусочек постоянного магнита и почти вплотную к нему поставим катушку электромагнита, подключенную к генератору звуковой частоты. Частоту генератора плавно изменяем, наблюдая за колебанием линейки, постепенно приближаясь к частоте резонанса. Когда он наступит, корпус линейки за считанные секунды раскалится до красна. Причина нагрева очевидна - резонанс, вязкое трение металла. Зафиксируем момент начала резонанса. Б) Все сделаем, как и в первый раз, но, как только начнется резонанс, уменьшим амплитуду колебаний генератора. Сначала в 5 раз, потом в 10 и т.д. Линейка продолжает колебаться с прежним размахом, амплитуда колебаний почти не уменьшилась. Потому что частоту колебаний генератора не изменяли, так что она все время остается резонансной. Вывод - резонанс можно держать под контролем. В) Все сделаем, как и в первый раз. Но в состоянии покоя через линейку при помощи гибких проводников пропустим электрический ток и замерим сопротивление линейки. Частоту генератора плавно изменяем, приближаясь постепенно к частоте резонанса. Как только начнется резонанс, убираем амплитуду и замеряем электрическое сопротивление линейки. Оно значительно изменилось. Этот эффект фиксируем. Используя теорию Н.З. Гармаша о резонансных машинах и данные лабораторной работы, делаем

лабораторную работу по воздействию резонанса на гидродинамические системы (дополнение).

Принцип работы двигателя.
Созданная посредством кавитации и резонанса холодная кислородно-водородная плазма (по-научному - регенирированная) из воды в плазмотроне. Заряженная одноименным электрическим потенциалом и выведенная в атмосферу, при воздействии ионного заряда превращается в плазменный конденсатор. При этом захватывает часть окружающей материи. При разряде (схлопывании) происходит полимеризация захваченной материи и выброс из двигателя. Вследствие чего образуется объемная пустота. Так как природа не приемлет пустоты, она старается заполнить ее материей, при этом выполняет определенную работу. Возникает эффект всасывания. Материя раскручивает турбину и через привод электрический генератор, который вырабатывает электрическую энергию. По заполнению пустоты цикл повторяется. Второй вариант- сам двигатель втягивается в пространство. Применение второго закона Киргофа, позволяет вывести зависимость тока разряда пространственного конденсатора от времени. Время складывается из трех величин - стационарное состояние, возмущение и схлопывание.